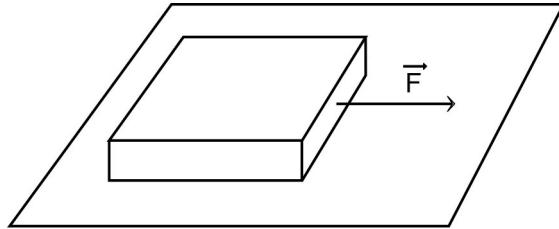


VISCOSITÉ - exercices

I. Frottement d'un solide en translation

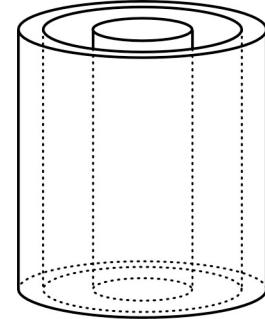
- Une plaque solide parallélépipédique, de surface de base S , glisse sur un support horizontal avec une vitesse \vec{V} constante. Pour éviter le frottement solide, une couche de fluide lubrifiant d'épaisseur h et de viscosité η est intercalée entre le solide et le support.



- En considérant l'équilibre du fluide en régime laminaire permanent, calculer la vitesse d'écoulement du fluide en fonction de la position (on néglige les "effets de bord").
- En déduire la force \vec{F} nécessaire pour maintenir la vitesse de glissement constante du solide.

II. Frottement d'un solide en rotation

- Un cylindre solide d'axe vertical, de rayon R_1 et de hauteur H , tourne avec une vitesse angulaire $\vec{\omega}_1$ constante. Ce cylindre est placé (selon le même axe vertical) dans un tube fixe de rayon R_2 et de hauteur H , rempli d'un fluide de viscosité η .



- En considérant l'équilibre du fluide en régime laminaire permanent, calculer la vitesse angulaire d'écoulement du fluide en fonction de la position (on néglige les "effets de bord").
- En déduire le moment de force nécessaire pour maintenir la vitesse angulaire constante du solide.

☞ indication : en coordonnées cylindriques :

$$\begin{aligned}\Delta \vec{v} &= \left(\frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) \vec{v} ; \\ \Delta \vec{v} &= \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{v}) - \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{v}) ; \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{v} &= \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r v_r) + \frac{1}{r} \frac{\partial v_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial v_z}{\partial z} ; \\ \vec{\nabla} \times \vec{v} &= \left(\frac{1}{r} \frac{\partial v_z}{\partial \theta} - \frac{\partial v_\theta}{\partial z} \right) \vec{u}_r + \left(\frac{\partial v_r}{\partial z} - \frac{\partial v_z}{\partial r} \right) \vec{u}_\theta + \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r v_\theta) - \frac{1}{r} \frac{\partial v_r}{\partial \theta} \right) \vec{u}_z .\end{aligned}$$

III. Frottement d'un cylindre en translation

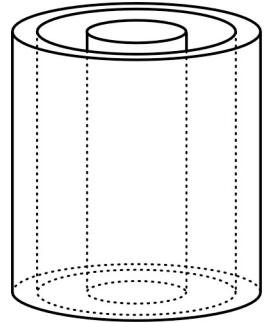
• Un cylindre solide d'axe vertical, de rayon R_1 et de hauteur H , est placé (selon le même axe vertical) dans un tube fixe de rayon R_2 , rempli d'un fluide de viscosité η . Le cylindre central se déplace parallèlement à l'axe avec une vitesse \vec{V} constante.

1. • En considérant l'équilibre du fluide en régime laminaire permanent, calculer la vitesse d'écoulement du fluide en fonction de la position (on néglige les "effets de bord").

2. • En déduire la force \vec{F} nécessaire pour maintenir la vitesse de translation constante du cylindre.

☞ indication : en coordonnées cylindriques :

$$\begin{aligned}\Delta v &= \left(\frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) v ; \\ \Delta \vec{v} &= \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{v}) - \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{v}) ; \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{v} &= \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r v_r) + \frac{1}{r} \frac{\partial v_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial v_z}{\partial z} ; \\ \vec{\nabla} \times \vec{v} &= \left(\frac{1}{r} \frac{\partial v_z}{\partial \theta} - \frac{\partial v_\theta}{\partial z} \right) \vec{u}_r + \left(\frac{\partial v_r}{\partial z} - \frac{\partial v_z}{\partial r} \right) \vec{u}_\theta + \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r v_\theta) - \frac{1}{r} \frac{\partial v_r}{\partial \theta} \right) \vec{u}_z .\end{aligned}$$

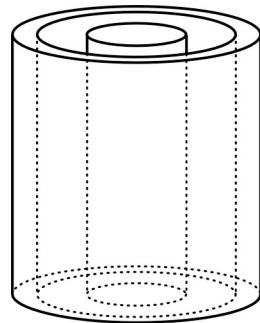


IV. Écoulement d'un fluide entre deux cylindres coaxiaux

• Un cylindre solide d'axe vertical, de rayon R_1 et de hauteur H , est placé (selon le même axe vertical) dans un tube fixe de rayon R_2 , rempli d'un fluide de viscosité η .

• Le fluide se déplace parallèlement à l'axe avec un débit volumique D constant. Cet écoulement est entretenu par une différence de pression Δp entre les deux extrémités du dispositif.

☞ remarque : la surpression Δp s'ajoute simplement à celle qui compense la pesanteur ; les deux phénomènes s'ajoutant sans s'influencer, on peut ici simplifier en omettant la description de la pesanteur.



1. • En considérant l'équilibre du fluide en régime laminaire permanent, calculer la vitesse d'écoulement du fluide en fonction de la position (on néglige les "effets de bord").

2. • En déduire le débit D .

☞ indication : en coordonnées cylindriques :

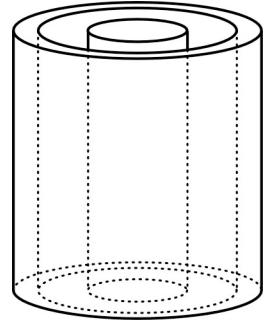
$$\begin{aligned}\Delta v &= \left(\frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) v ; \\ \Delta \vec{v} &= \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{v}) - \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{v}) ; \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{v} &= \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r v_r) + \frac{1}{r} \frac{\partial v_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial v_z}{\partial z} ; \\ \vec{\nabla} \times \vec{v} &= \left(\frac{1}{r} \frac{\partial v_z}{\partial \theta} - \frac{\partial v_\theta}{\partial z} \right) \vec{u}_r + \left(\frac{\partial v_r}{\partial z} - \frac{\partial v_z}{\partial r} \right) \vec{u}_\theta + \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r v_\theta) - \frac{1}{r} \frac{\partial v_r}{\partial \theta} \right) \vec{u}_z .\end{aligned}$$

V. Frottement d'un cylindre en translation

• Un cylindre solide d'axe vertical, de rayon R_1 et de hauteur H , est placé (selon le même axe vertical) dans un tube fixe de rayon R_2 , rempli d'un fluide de viscosité η . Le cylindre central se déplace parallèlement à l'axe avec une vitesse \vec{V} constante.

• Le fond du tube étant fermé, le fluide se déplace parallèlement à l'axe avec un débit volumique D constant (par exemple, le fluide remonte sur les côtés si le cylindre descend). Cet écoulement est entretenu par une différence de pression Δp entre les deux extrémités du cylindre.

☞ remarque : la surpression Δp s'ajoute simplement à celle qui compense la pesanteur ; les deux phénomènes s'ajoutant sans s'influencer, on peut ici simplifier en omettant la description de la pesanteur.



1. • En considérant l'équilibre du fluide en régime laminaire permanent, calculer la vitesse d'écoulement du fluide en fonction de la position (on néglige les "effets de bord").
2. • En déduire le débit D et la surpression Δp .
3. • En déduire la force \vec{F} nécessaire pour maintenir la vitesse de translation constante du cylindre.

☞ indication : en coordonnées cylindriques :

$$\Delta v = \left(\frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) v ;$$

$$\Delta \vec{v} = \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{v}) - \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{v}) ;$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{v} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r v_r) + \frac{1}{r} \frac{\partial v_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial v_z}{\partial z} ;$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{v} = \left(\frac{1}{r} \frac{\partial v_z}{\partial \theta} - \frac{\partial v_\theta}{\partial z} \right) \vec{u}_r + \left(\frac{\partial v_r}{\partial z} - \frac{\partial v_z}{\partial r} \right) \vec{u}_\theta + \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r v_\theta) - \frac{1}{r} \frac{\partial v_r}{\partial \theta} \right) \vec{u}_z .$$